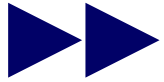


Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Gliederung der Vorlesung

0. Grundbegriffe

1. Formale Sprachen/Automatentheorie

1.1. Grammatiken

1.2. Reguläre Sprachen

1.3. Kontextfreie Sprachen

2. Berechnungstheorie

2.1. Berechenbarkeitsmodelle

2.2. Die Churchsche These

2.3. Unentscheidbarkeit

3. Komplexitätstheorie

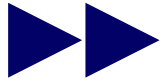
3.1. Nicht-deterministische
Turing Maschinen

3.2. Komplexitätsmaße

3.3. Das P=NP? Problem

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Motivation/Einordnung

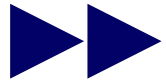
Zentrale Fragestellungen

- Anhand welcher Kriterien beurteilt man die Güte von Algorithmen zur Lösung eines Problems?
- Wie gut können Algorithmen zur Lösung eines Problems sein?
- Kann man einem Problem ansehen, ob es einen effizienten Algorithmus zu seiner Lösung gibt?
- ...

... wir konzentrieren uns auf die Ressource „Rechenzeit“

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie

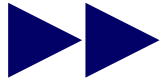


Gliederung der Vorlesung

- 0. Grundbegriffe
- 1. Formale Sprachen/Automatentheorie
 - 1.1. Grammatiken
 - 1.2. Reguläre Sprachen
 - 1.3. Kontextfreie Sprachen
- 2. Berechnungstheorie
 - 2.1. Berechenbarkeitsmodelle
 - 2.2. Die Churchsche These
 - 2.3. Unentscheidbarkeit
- 3. Komplexitätstheorie
 - 3.1. Nicht-deterministische Turing Maschinen**
 - 3.2. Komplexitätsmaße
 - 3.3. Das P=NP? Problem

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

→ im Kapitel „Formale Sprachen/Automatentheorie“ wurde der Aspekt deterministische vs. nicht-deterministische „Maschinenmodelle“ bereits ausführlich diskutiert

Schwerpunkte der bisherigen Diskussion

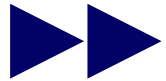
- Leistungsfähigkeit der verwendeten „Maschinenmodelle“
- Größe der Beschreibungen von „Maschinen“ für dieselbe Aufgabe

Schwerpunkt der Diskussion für Turing-Maschinen

- Effizienz von auf diesen „Maschinenmodellen“ realisierbaren Algorithmen

Theoretische Informatik

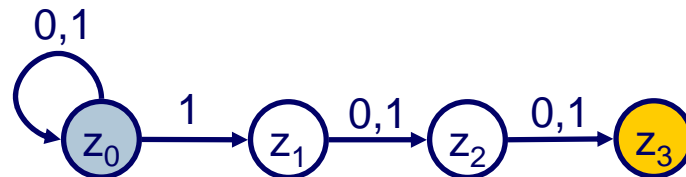
Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Zur Erinnerung

ein NFA für die Sprache $L = \{ u1v \mid u,v \in \{0,1\}^*, |v| = 2 \}$

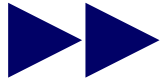


ein Wort $w \in \{0,1\}^*$ wird akzeptiert, falls

- der NFA, gestartet im Anfangszustand, bei Eingabe von w in den Endzustand „gelangen“ kann

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

für nicht-deterministische „Maschinenmodelle“ ist typisch, daß

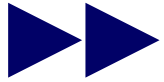
- nicht eindeutig festgelegt ist, was im nächsten „Rechenschritt“ passiert
- in bestimmten Situationen mehrere Aktionen möglich sind
(* es gibt mehrere Möglichkeiten, die Arbeit fortzusetzen *)

Konsequenz

zu jeder Eingabe gibt es mehrere Berechnungen, die zu unterschiedlichen Ergebnissen führen können

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



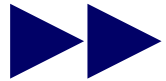
Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Vor- und Nachteile nicht-deterministischer „Maschinenmodelle“

- sie sind technisch nicht realisierbar (/* im besten Fall auf deterministischen „Maschinen“ simulierbar */)
- auf ihnen lassen sich grundlegende algorithmische Ideen ziemlich einfach realisieren (/* kompakte Beschreibung der algorithmischen Ideen */)
- sie sind zur Formulierung grundlegender Konzepte in der Komplexitätstheorie wichtig

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



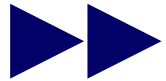
Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Fokus

- betrachten deterministische und nicht-deterministische Turing-Maschinen zum Akzeptieren von formalen Sprachen
- untersuchen die Effizienz von sprachakzeptierenden Turing-Maschinen mit Blick auf die Ressource „Rechenzeit“

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



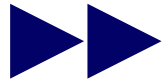
Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Beispiel eine det. sprachakzeptierende TM M für die Sprache L mit
 $L = \{ w\underline{w} \mid w \in \{ a,b \}^* \setminus \{ \varepsilon \}, \underline{w} \text{ ist die gespiegelte Version von } w \}$

	a	b	B
z_0	z_1, B, R	z_3, B, R	
z_1	z_1, a, R	z_1, b, R	z_2, B, L
z_2	z_5, B, L		
z_3	z_3, a, R	z_3, b, R	z_4, B, L
z_4		z_5, B, L	
z_5	z_6, a, L	z_6, b, L	z_e, B, N
z_6	z_6, a, L	z_6, b, L	z_0, B, R

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Bestimmungsstücke einer det. sprachakzeptierenden TM M

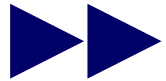
- endliche Menge Z von Zuständen
- Anfangszustand z_0 , Endzustand z_e
- Bandalphabet Γ mit Blanksymbol B
- Eingabealphabet $\Sigma \subseteq \Gamma \setminus \{ B \}$
- Zustandsüberföhrungsfunktion
$$\delta: (Q \setminus \{ z_e \}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{ L, R, N \}$$

die von M akzeptierte Sprache L(M)

- $w \in L(M)$, falls $w \in \Sigma^*$ und M die Anfangskonfiguration z_0w in eine akzeptierende Konfiguration $uz_e v$ überföhrt

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



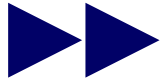
Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Beispiel eine nicht-det. sprachakzeptierende TM N für die Sprache L mit $L = \{ w \mid w \in \{ a,b \}^*, w \text{ enthält das Teilwort baba} \}$

	a	b	B
z_0	z_0, a, R	z_0, b, R z_1, b, R	
z_1	z_2, a, R		
z_2		z_3, b, R	
z_3	z_e, a, N		

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Beispiel eine nicht-det. sprachakzeptierende TM N für die Sprache L mit
 $L = \{ \text{bin}(q) \mid q \text{ ist keine Primzahl} \}$

Arbeitsweise von N

Schritt 1:

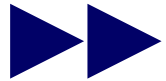
starte eine nicht-det. TM N' , die die Binärdarstellung einer Zahl t größer als 1 produziert

Schritt 2:

starte auf der Eingabe $\text{bin}(q)\text{Bbin}(t)$ eine det. TM M' , die genau dann in den Endzustand geht, wenn $t < q$ und t ein Teiler von q ist

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



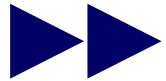
Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Beschreibung der nicht-det. TM N'

	0	1	B
z_0			$z_1, 1, R$
z_1			$z_1, 0, R$ $z_1, 1, R$ z_2, B, L
z_2	$z_2, 0, L$	$z_2, 1, L$	z_e, B, R

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

Bestimmungsstücke einer nicht-det. sprachakzeptierenden TM N

- endliche Menge Z von Zuständen
- Anfangszustand z_0 , Endzustand z_e
- Bandalphabet Γ mit Blanksymbol B
- Eingabealphabet $\Sigma \subseteq \Gamma \setminus \{ B \}$
- Zustandsüberföhrungsfunktion

$$\delta: (Q \setminus \{ z_e \}) \times \Gamma \rightarrow 2^{Q \times \Gamma \times \{ L, R, N \}}$$

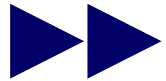
die von N akzeptierte Sprache L(N)

- $w \in L(N)$, falls $w \in \Sigma^*$ und es eine Möglichkeit gibt, daß N die Anfangskonfiguration z_0w in eine akzeptierende Konfiguration $uz_e v$ überföhrt

Hinweis: es kann mehrere akzeptierende Konfigurationen geben

Theoretische Informatik

Kap 3: Komplexitätstheorie



Nicht-deterministische Turing-Maschinen

es sei Σ das zugrunde liegende Alphabet

es sei $L \subseteq \Sigma$

Satz

Wenn es eine sprachakzeptierende nicht-det. Turing-Maschine N mit $L(N) = L$ gibt, so gibt es auch eine sprachakzeptierende det. Turing-Maschine M mit $L(M) = L$.

... beide „Maschinenmodelle“ haben dieselbe Leistungsfähigkeit